

















Füllstand

Durchfluss

Visualisierung Messumformer

Betriebsanleitung

DAL 401 Universal Digitalanzeiger







Mehr Effizienz beim Engineering, mehr Übersicht im Betrieb: Die Projektierungsumgebung für die BluePort®-Regler und Anzeiger

Erklärung der Symbole im Text:

auf dem Gerät:

1 Information allgemein

A Bedienungsanleitung beachten

Marnung allgemein

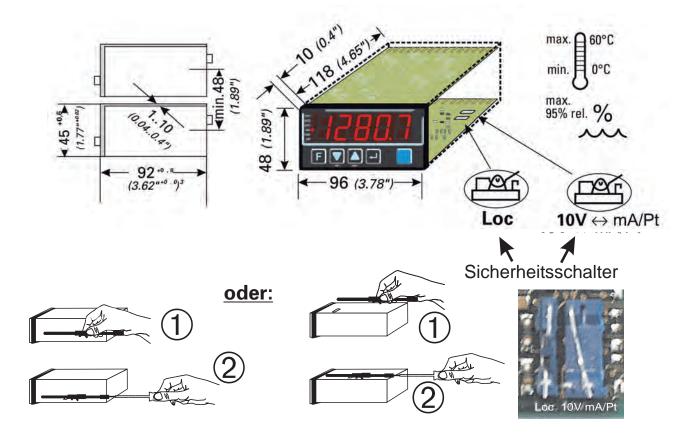
Achtung: ESD-gefährdete Bauteile

Inhaltsverzeichnis

1	Montage
2	Elektrischer Anschluss
2.1	Anschlussbild
2.2	Anschluss der Klemmen
3	Bedienung
3.1	Frontansicht
3.2	Verhalten bei Netz Ein
3.3	Bedienebene
3.3.1	Min- Max Funktion
3.3.2	Tara-Funktion
3.3.3	Abtast-Halteverstärker (Sample&Hold)
3.3.4	O_2 -Messung
3.3.5	Erweiterte Bedienebene
3.3.6	Grenzwertverarbeitung
3.4	Wartungsmanager / Errorliste
4	Regler
4.1	Bedienung
4.2	Regelparameter
4.3	Selbstoptimierung
4.3.1	Start der Selbstoptimierung (+ 4)
4.3.2	Abbruch der Selbstoptimierung
4.3.3	Quittierung der fehlgeschlagenen Selbstoptimierung
4.3.4	Beispiele für Selbstoptimierungsversuche
4.4	Manuelle Optimierung
4.5	Bedienstruktur
5	Konfigurier-Ebene
5.1	Konfigurations-Übersicht
5.2	Konfigurationen
5.3	Konfigurier-Beispiele

5.3.1	Signalgerät (invers) bzw. Ein-Aus-Regler
5.3.2	2-Punkt-Regler (invers)
5.3.3	Stetiger Regler (invers)
5.3.4	DAL 401 mit Messwertausgang
6	Parameter-Ebene
6.1	Parameter-Übersicht
6.2	Parameter
6.3	Eingangs-Skalierung
6.3.1	Eingang I nP
7	Kalibrier-Ebene
7.1	Offset-Korrektur
8	BlueControl
9	Ausführungen
10	Technische Daten
11	Sicherheitshinweise
11.1	Rücksetzen auf Werkseinstellung
12	Notizen

1 Montage



Sicherheitsschalter:

Zum Zugriff auf die Sicherheitsschalter muß der Anzeiger unter leichtem Drücken links und rechts mit kräftigem Zug an den Aussparungen des Frontrahmens aus dem Gehäuse gezogen werden.

10V ↔mA/Pt	rechts 1	Stromsignal / Pt100 / Thermoelement / mV an l op
	links	Spannungssignal (V) an I op
Loc	offen	Zugang zu den Ebenen wie mittels BlueControl (Engineering-Tool) eingestellt 2
	geschlossen 1	alle Ebenen uneingeschränkt zugänglich

Auslieferzustand

• Default-Einstellung: alle Ebenen ausgeblendet, Passwort PR55 = 0FF



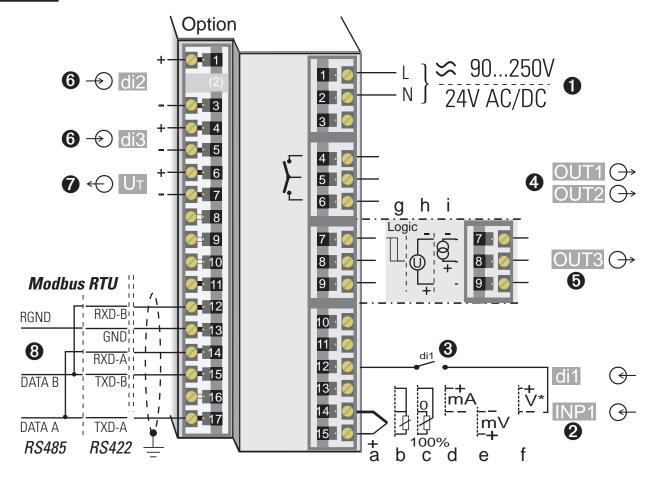
Sicherheitsschalter $10V \leftrightarrow mA/Pt$ immer in Stellung links oder rechts. Ist der Sicherheitsschalters offen, kann dies zu Fehlfunktionen führen!



Achtung! Das Gerät enthält ESD-gefährdete Bauteile.

2 Elektrischer Anschluss

2.1 Anschlussbild



* Sicherheitsschalter $mA \leftrightarrow V$ in Stellung links

Der Anzeiger verfügt über Schraubklemmen für Leiterquerschnitt von 0,5 bis 2,5mm²

2.2 Anschluss der Klemmen

Anschluss der Hilfsenergie 1

Siehe Kapitel 10 "Technische Daten"

Anschluss des Eingangs INP1 2

Eingang für die Messgröße x1 (Istwert).

- a Thermoelement
- **b** Widerstandsthermometer (Pt100/ Pt1000/ KTY/ ...)
- c Potentiometer
- **d** Strom (0/4...20mA)
- e Spannung (-2,5...115/-25...1150/-25...90/ -500...500mV)
- **f** Spannung (0/2...10V/ -5...5V)

Anschluss des Eingangs di 1

Digitaler Eingang, konfigurierbar als Schalter oder Taster.

Anschluss der Ausgänge OUT1/2 4

Relaisausgänge 250V/2A als Schließer mit gemeinsamen Kontaktanschluss.

Anschluss des Ausgangs OUT3 6

Universal-Ausgang

- **g** Logik (0..20mA / 0..12V)
- **h** Spannung (0/2...10V)
- i Strom (0/4...20mA)
- i Transmitterspeisung

Anschluss der Eingänge di2/3 **6** (Option)

Digitale Eingänge (24VDC extern), galvanisch getrennt, zusammen mit di1 konfigurierbar als Schalter oder Taster.

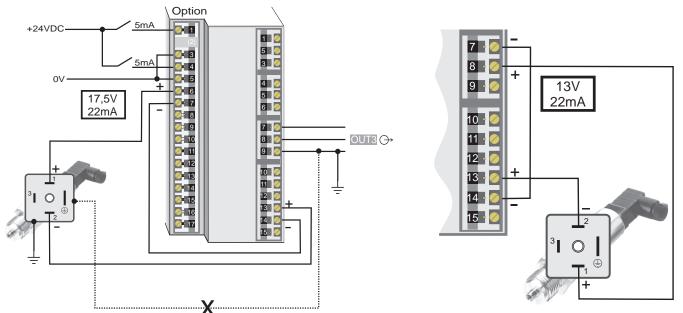
Anschluss des Ausgangs U_T (Option)

Speisespannungsanschluss zur externen Speisung.

Anschluss der Busschnittstelle (9 (Option)

RS422/485-Schnittstelle mit Modbus RTU Protokoll.

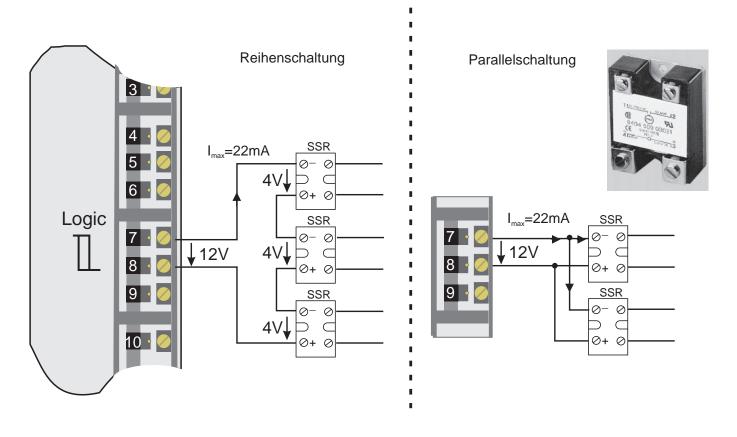


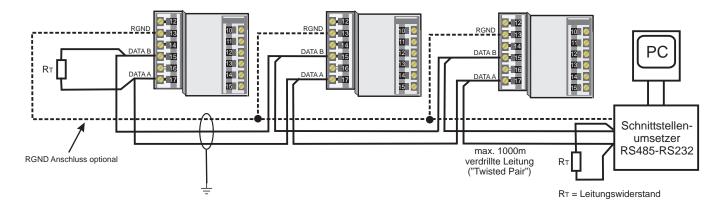




Bei Verwendung von U_T und des OUT3 Universalausgangs darf keine externe galvanische Verbindung zwischen dem Messkreis und diesem Ausgangskreis bestehen!

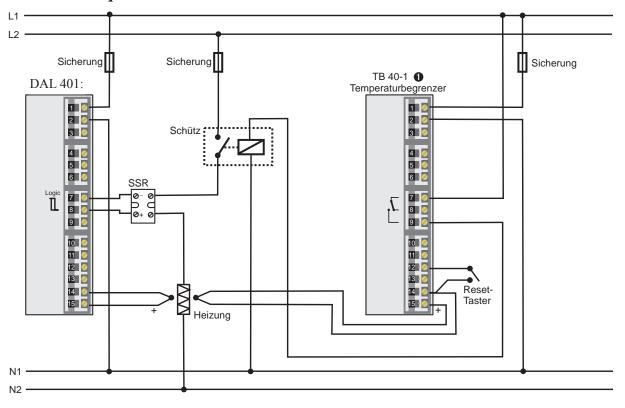
6 OUT 3 als Logikausgang mit Solid-State-Relais (Reihen- und Parallel-Schaltung)





* Schnittstellenbeschreibung Modbus RTU: siehe Seite 41.

Anschlussbeispiel DAL 401:





ACHTUNG: Der Einsatz eines Temperaturbegrenzers empfiehlt sich in Systemen, wo Übertemperatur zum Ausbruch von Feuer oder zu anderen Gefahren führen kann.

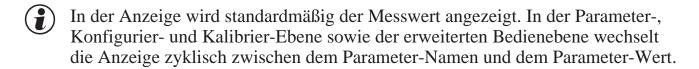
TB 40-1 Temperaturbegrenzer Standard-Ausführung (3 Relais): TB40-100-0000D-000 → weitere Ausführungen auf Anfrage

3 Bedienung

3.1 Frontansicht



- 1 Messwertanzeige
- 2 Zustände der Schaltausgänge [] u Ł. [...] (bzw. Alarmzustände)
- 3 leuchtet bei aktivierter Selbstoptimierung
- 4 leuchtet bei aktiver Tara- oder Sample & Hold-Funktion
- **5** leuchtet bei Eintrag in der Errorliste
- **6** Funktions-Taste
- **7** Down-Taste
- **8** Up-Taste
- **9** Enter-Taste: ruft erweiterte Bedienebene / Errorliste auf
- PC Anschluss für BlueControl (Engineering-Tool)



3.2 Verhalten bei Netz Ein

Nach Einschalten der Hilfsenergie startet das Gerät mit der **Bedien-Ebene**. Es wird der Betriebszustand angenommen der vor Netzunterbrechung aktiv war.

3.3 Bedienebene

3.3.1 Min- Max Funktion

Es werden die Minimal- und Maximalwerte gespeichert.



Löschen des Minimalwertes

Festhalten der ▼ - Taste und betätigen der ▲ - Taste löscht den Minimalwert Zusätzlich kann in der Konfiguration festgelegt werden, ob ein digitaler Eingang oder die F - Taste den Minimalwert löschen soll (r £ 5.1).

Zusätzlich ist das Löschen der Min- und Maximalwerte über Schnittstelle möglich.

Löschen des Maximalwertes

Festhalten der ▲ - Taste und betätigen der ▼ - Taste löscht den Maximalwert Zusätzlich kann in der Konfiguration festgelegt werden, ob ein digitaler Eingang oder die F - Taste den Maximalwert löschen soll (r E 5.H).

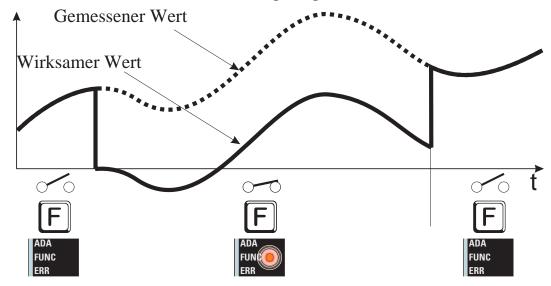
Zusätzlich ist das Löschen der Min- und Maximalwerte über Schnittstelle möglich.



Wird der DAL 401 spannungslos geschaltet, werden die Min- und Maximalwerte gelöscht.

3.3.2 Tara-Funktion

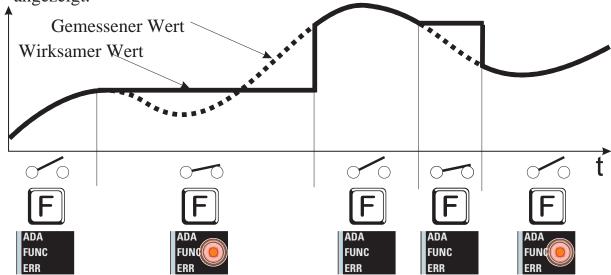
Das Einschalten der Tara-Funktion setzt den momentanen Messwert auf Null und misst dann mit diesem Offset weiter. Durch das Ausschalten der Tara-Funktion wird wieder der wirkliche Messwert angezeigt.



In der Konfiguration kann Tara aktiviert werden ($Func \rightarrow Fnc. l = 1$). Je nach Konfiguration kann Tara durch einen der digitalen Eingänge di1, di2, di3, die \mathbb{E} - Taste oder die Schnittstelle wirksam werden ($L \square L l \rightarrow L R r R$).

3.3.3 Abtast-Halteverstärker (Sample&Hold)

Bei aktiver Sample & Hold Funktion wird der Messwert festgehalten. Durch das Ausschalten der Sample & Hold-Funktion wird wieder der wirkliche Messwert angezeigt.



In der Konfiguration kann Sample & Hold aktiviert werden ($Func \rightarrow Fnc$. l = 2).

Je nach Konfiguration kann Sample & Hold durch einen der digitalen Eingänge di1, di2, di3, die \mathbb{F} - Taste oder über Schnittstelle wirksam werden ($\mathsf{L} \ \mathsf{L} \ \mathsf{L} \ \mathsf{L})$).

3.3.4 O₂-Messung

Als Messaufnehmer werden Lambda - Sonden (λ - Sonden) eingesetzt.

Die von den λ - Sonden abgegebene EMK (Elektromotorische Kraft in Volt) ist sowohl von dem momentanen Sauerstoffgehalt als auch von der Temperatur abhängig. Daher kann der DAL 401 nur dann genaue Messergebnisse anzeigen, wenn ihm die Sondentemperatur bekannt ist.

In dem Parameter \mathbf{k} \mathbf{k} \mathbf{n} \mathbf{p} wird die Temperatur in $^{\circ}$ C eingegeben. Werden beheizte λ - Sonden verwendet, kann die Sondentemperatur direkt eingegeben werden. Werden hingegen unbeheizte λ - Sonden verwendet, können die angezeigten Werte nur für ein schmales Temperaturband genau sein.



Sollte die Sondentemperatur nicht bekannt sein, empfehlen wir den Einsatz unseres KS90-1 Oxygen (Temperaturmessung über einen zweiten Eingang).

Konfiguration:

In der **Funktion 1** wird O₂-Messung eingestellt:

Func → Fnc. (3	02-Messung
---------------	---	------------

Anzeige: Der angezeigte Wert wird immer in % dargestellt. Da es meist erforderlich ist einen großen Messbereich abzudecken, empfiehlt es sich in der Konfiguration die Nachkommastellen auf einen hohen Wert zu stellen. Durch die Fließkommadarstellung gehen dadurch keine hohen Werte verloren (0,0001 (1 ppm) bis 99999 ist möglich).

Unter **Sonstiges** wird die Anzahl der Nachkommastellen angegeben:

	0	0 Dezimalstellen
	1	1 Dezimalstellen
othr → dp	2	2 Dezimalstellen
	3	3 Dezimalstellen
	4	4 Dezimalstellen

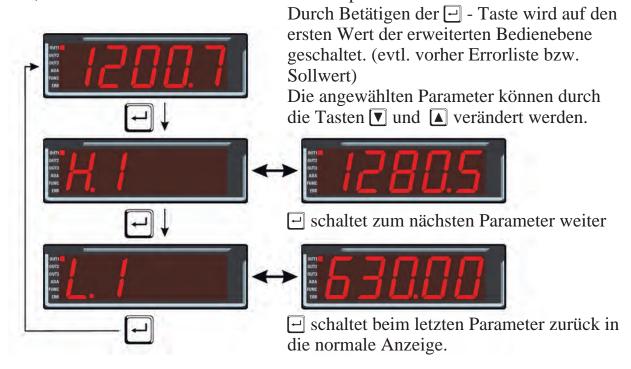
In dem **Eingang** wird der Sensortyp auf einen der hochohmigen Spannungseingänge eingestellt:

Angabe im BlueControl			auswertbarer Messbereich
	41	Spezial (0100 mV)	-2,5115 mV
1.01.51.00	42	Spezial (01000 mV)	-251150 mV
I nP. 1→ 5.£ YP	43	Spezial (-2590 mV)	
	44	Spezial (-500500 mV)	

Diese hochohmigen Eingänge haben keine Bruchüberwachung. Sollte eine Überwachung des Messeinganges erforderlich sein, ist dies über die Grenzwertverarbeitung möglich.

3.3.5 Erweiterte Bedienebene

Der Inhalt der erweiterten Bedienebene wird mit Hilfe von BlueControl (Engineering-Tool) festgelegt. Parameter die wichtig sind oder oft benutzt werden, können in die erweiterte Bedienebene kopiert werden.

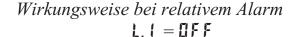


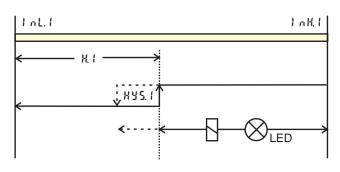
3.3.6 Grenzwertverarbeitung

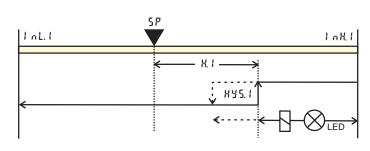
Es können bis zu drei Grenzwerte konfiguriert werden und den einzelnen Ausgängen zugeordnet werden. Im Prinzip kann jeder der Ausgänge []uk. 1... []uk.] zur Grenzwert- bzw. Alarmsignalisierung verwendet werden. Werden mehrere Signale einem Ausgang zugeordnet, so werden diese logisch **ODER** verknüpft. Jeder der 3 Grenzwerte L. 1... L. 1... hat 2 Schaltpunkte H.x (Max) und L.x (Min), die individuell abgeschaltet werden können (Parameter = "IFF"). Die Schaltdifferenz H.S.x jedes Grenzwertes ist einstellbar.

Wirkungsweise bei absolutem Alarm

$$L.I = \emptyset F F$$

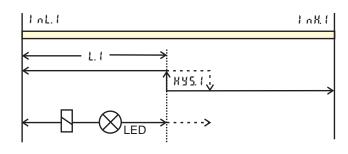


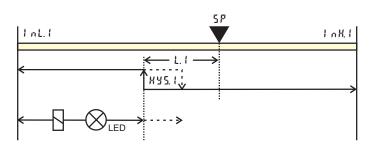


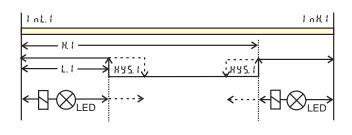


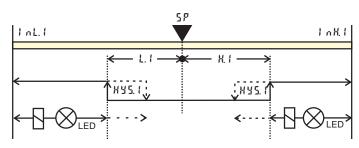
 $H : I = \emptyset F F$

 $H. I = \mathbf{D} F F$









Arbeitsstrom ($\mathsf{LonF} / \mathsf{DuE}.x / \mathsf{D.RcE} = \mathsf{D}$)

(Darstellung der Beispiele)

Ruhestrom (CanF / Out.x / O.Rct = 1)

(Wirkungsrichtung des Ausgangsrelais ist invertiert)



Das zu überwachende Signal kann für jeden Alarm getrennt per Konfiguration ausgewählt werden. Es stehen die folgenden Signale zur Verfügung:

- Istwert
- Regelabweichung xw (Istwert Sollwert)
- Regelabweichung xw + Unterdrückung
 Es wird die Regelabweichung überwacht.
 Da aber beim Anfahren und bei Sollwertänderungen automatisch eine Regelabweichung entsteht, wird der Alarm solange unterdrückt, bis das Signal einmal im Gutbereich war.
- Sollwert
- Stellwert y (Reglerausgang)

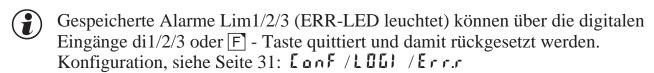


3.4 Wartungsmanager / Errorliste

Falls ein oder mehrere Fehler vorhanden sind, steht am Anfang der erweiterten Bedienebene immer die Errorliste. Ein aktueller Eintrag in der Errorliste (Alarm, oder Fehler) wird durch die Err-LED im Display angezeigt. Zur Anzeige der Error-Liste muß 1x — betätigt werden. (bei Konfiguration als Regler 2x — betätigen).



ERR-LED- Status	Bedeutung	weiteres Vorgehen	
blinkt	Alarm steht an, Fehler vorhanden	die Fehlernummer in der Errorliste gibt die Fehlerart an.Fehler beseitigen	
leuchtet	Fehler beseitigt, Alarm nicht quittiert	- in der Errorliste Alarm durch Drücken der ▲ - oder ▼ -Taste quittieren - der Alarmeintrag ist damit gelöscht	
aus	kein Fehler, alle Alarmeinträge gelöscht		





Error-Status	Bedeutung		
2	anstehender Fehler	nach Fehlerbeseitigung Wechsel zu Error-Status 1	
1	gespeicherter Fehler	nach Quittierung in Errorliste Wechsel zu Error-Status 🛭	
8	kein Fehler/Meldung	nicht sichtbar, außer bei Quittierung	

4 Regler

Neben der einfachen Funktion des Anzeigers kann der DAL 401 auch als Signalgerät bzw. Ein-/Aus Regler, als Zweipunkt- oder als stetiger Regler eingesetzt werden.

Voraussetzung: Der DAL 401 hat die Option "mit Ausgängen" und ist auf die Funktion Regler konfiguriert

Konfiguration:

In der **Funktion 2** wird zwischen Anzeiger und Regler gewählt:

Func → Fnc.2	1	Regler
--------------	---	--------

4.1 Bedienung





4.2 Regelparameter

Es gibt ein sehr breites Spektrum von Regelstrecken, von sehr schnellen Druckregelungen bis hin zu sehr langsamen thermischen Prozessen wie der Regelung eines Hochofens. Da der Regler sich bei jeder dieser Strecken anders verhalten muß, ist es nötig seine Regelparameter auf den jeweiligen Prozess einzustellen. Diese Einstellung kann entweder manuell oder vom Regler selbst durchgeführt werden.

4.3 Selbstoptimierung

Nach dem Start durch den Bediener führt der Regler einen Adaptionsversuch durch. Er errechnet dabei aus den Kennwerten der Regelstrecke die Parameter für ein schnelles, überschwingfreies Ausregeln auf den Sollwert.

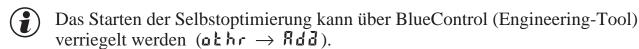
OUT1

OUT2

OUT3

FUNC

ERR



t und **t** d werden bei der Selbstoptimierung nur berücksichtigt, wenn sie vorher nicht **IFF** sind.

4.3.1 Start der Selbstoptimierung (☐ + ▲)

Der Bediener kann die Selbstoptimierung jederzeit starten. Dazu sind die Tasten 🖃 und 🛕 gleichzeitig zu drücken.

Die ADA-LED fängt an zu blinken.

Der Regler gibt 0% Stellgröße bzw. 4.1 a aus, wartet bis der Prozeß zur Ruhe gekommen ist und beginnt die Selbstoptimierung (ADA-LED leuchtet ständig).

Der Selbstoptimierungsversuch selbst wird vom Regler gestartet, wenn folgende Voraussetzung erfüllt ist:

Der Abstand Istwert

 Sollwert muß ≥ 10% des Sollwertbereiches
 (5P.H · - 5P.L □) sein (bei inversem Betrieb: Istwert unterhalb Sollwert, bei direktem Betrieb: Istwert oberhalb Sollwert).

War die Selbstoptimierung erfolgreich, erlischt die ADA-LED und der Regler arbeitet mit den neu ermittelten Regelparametern weiter.

4.3.2 Abbruch der Selbstoptimierung

Durch den Bediener:

Der Bediener kann die Selbstoptimierung jederzeit abbrechen. Dazu sind die Tasten und agleichzeitig zu drücken. Der Regler arbeitet dann mit den alten Parameterwerten weiter.

Durch den Regler:

Fängt während der laufenden Selbstoptimierung die Err-LED an zu blinken, liegen regeltechnische Gegebenheiten vor, die eine erfolgreiche Selbst- optimierung verhindern. Der Regler hat in diesem Fall die Selbstoptimierung abgebrochen. Am Stellausgang wird der Stellgrad 0% ausgegeben.

Anhand der Errormeldung: RdRH kann erkannt werden, was zum Abbruch geführt hat \rightarrow Seite 19.

Error-Status Selbstoptimierung

Error-Status	Beschreibung	Verhalten
0	kein Fehler	
3	falsche Wirkungsrichtung	Regler umkonfigurieren (invers ↔ direkt)
ч	keine Reaktion der Regelgröße	eventuell Regelkreis nicht geschlossen: Fühler, Anschlüsse und Prozeß überprüfen
5	tiefliegender Wendepunkt	obere Stellgrößenbeschränkung 4.K vergrößern (R d R.K)
8	Sollwertüberschreitungsgefahr (Parameter ermittelt)	eventuell Sollwert vergrößern (invers), verkleinern (direkt)
7	Stellgrößensprung zu klein (Δ y>5%)	obere Stellgrößenbeschränkung Y.H. vergrößern (RARH)
8	Sollwertreserve zu klein	Sollwert vergrößern (invers), verkleinern (direkt) oder Sollwerteinstellbereich verkleinern (→ PR-R/5EEP/5P.L II und 5P.K ·)

4.3.3 Quittierung der fehlgeschlagenen Selbstoptimierung

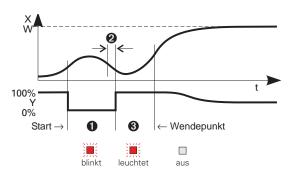
- Gleichzeitiges Drücken der und Tasten:
 Der Regler regelt mit den alten Parametern weiter.
 Die Err-LED blinkt weiter bis der Selbstoptimierungsfehler in der Error-Liste quittiert wird.
- 2. Drücken der 🖃 Taste:
 Die Anzeige der Error-Liste in der erweiterten Bedienebene. Nach der Quittierung der Fehlermeldung regelt der Regler mit den alten Parametern weiter.

4.3.4 Beispiele für Selbstoptimierungsversuche (Regler invers, Heizen)

Start: Heizleistung eingeschaltet

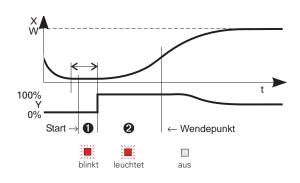
Die Heizleistung Y wird ausgeschaltet (1). Ist die Änderung des Istwertes X eine Minute lang konstant (2), wird die Leistung eingeschaltet (3).

Am Wendepunkt ist der Selbst- optimierungsversuch beendet, und der Sollwert W wird mit den neuen Parametern geregelt.



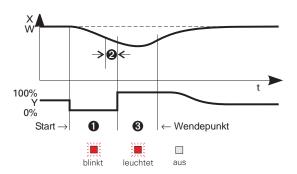
Start: Heizleistung abgeschaltet

Der Regler wartet, bis der Istwert über eine Minute eine konstante Änderung hat. Dies ist evtl beim Start schon gegeben (1). Die Heizleistung Y wird eingeschaltet (2). Am Wendepunkt ist der Selbstoptimierungsversuch beendet, und der Sollwert W wird mit den neuen Parametern geregelt.



Start: am Sollwert

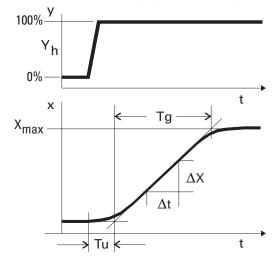
Die Heizleistung Y wird ausgeschaltet (1). Ist die Änderung des Istwertes X eine Minute lang konstant und die Regelabweichung ist > 10 % von 5 P.K · - 5 P.L II (2), wird die Leistung eingeschaltet (3). Am Wendepunkt ist der Selbstoptimierungsversuch beendet, und der Sollwert W wird mit den neuen Parametern geregelt.



4.4 Manuelle Optimierung

Die Optimierungshilfe sollte bei Geräten benutzt werden, bei denen die Regelparameter ohne Selbstoptimierung eingestellt werden sollen.

Dazu kann der zeitliche Verlauf der Regelgröße x nach einer sprungartigen Änderung der Stellgröße y herangezogen werden. Es ist in der Praxis oft nicht möglich, die Sprungantwort vollständig (0 auf 100%) aufzunehmen, da die Regelgröße bestimmte Werte nicht überschreiten darf. Mit den Werten T_g und x_{max} (Sprung von 0 auf 100 %) bzw. Δt und Δx (Teil der Sprungantwort) kann die maximale Anstiegsgeschwindigkeit v_{max} errechnet werden.



y = Stellgröße $Y_h = Stellbereich$ Tu = Verzugszeit (s) Tg = Ausgleichszeit (s)

 $X_{max} = Maximalwert der Regelstrecke$

 $V_{\text{max}} = \frac{Xmax}{Tg} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \triangleq \text{max. Anstiegs-}$ geschwindigkeit der Regelgröße

Aus den ermittelten Werten der Verzugszeit T_u , der maximalen Anstiegsgeschwindigkeit v_{max} und dem Kennwert K können nach den **Faustformeln** die erforderlichen Regelparameter bestimmt werden. Bei schwingendem Einlauf auf den Sollwert ist Pb1 zu vergrößern.

Einstellhilfen

Kennwert		Regel vorgang	Störung	Anfahrvorgang	
Pb (größer		stärker gedämpft	langsameres Ausregeln	langsamere Energierücknahme	
701	kleiner	schwächer gedämpft	schnelleres Ausregeln	schnellere Energierücknahme	
Edl	größer	schwächer gedämpft	stärkere Reaktion	frühere Energierücknahme	
	kleiner	stärker gedämpft	schwächere Reaktion	spätere Energierücknahme	
1 2 1 1	größer	stärker gedämpft	langsameres Ausregeln	langsamere Energierücknahme	
	kleiner	schwächer gedämpft	schnelleres Ausregeln	schnellere Energierücknahme	

<u>Faustformeln</u>

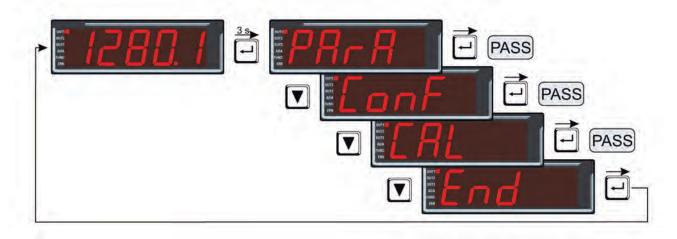
 $K = V \max \cdot T u$

Bei 2-Punkt- und 3-Punkt-Reglern ist die Schaltperiodendauer auf Ł / Ł Z ≤ 0,25 • Tu einzustellen.

Regelverhalten	Pb [phy.Einheiten]	분성 / [s]	Ł , ! [s]
PID	1,7 • K	2 • Tu	2 • Tu
PD	0,5 · K	Tu	OFF
PI	2,6 • K	OFF	6 • Tu
P	K	OFF	0 F F
Motorschrittregler	1,7 • K	Tu	2 • Tu

4.5 Bedienstruktur

Nach Einschalten der Hilfsenergie startet das Gerät mit der Bedien-Ebene.



- PRr R Ebene: Die PRr R Ebene wird durch das *Leuchten* des rechten Dezimalpunktes der oberen Anzeige signalisiert.
- **Loof** Ebene: Die **Loof** Ebene wird durch das *Blinken* des rechten Dezimalpunktes der oberen Anzeige signalsiert

FASS Ist der Sicherheitsschalter **Loc** offen, sind nur die mit BlueControl (Engineering-Tool) freigegebenen Ebenen sichtbar, und durch Eingabe des, mit dem Engineering Tool eingestellten Passworts zugänglich. Sollen einzelne Parameter ohne Passwort zugänglich sein, müssen sie in die erweiterte Bedien-Ebene kopiert werden.

<u>Auslieferzustand:</u> Sicherheitsschalter **Loc** geschlossen: alle Ebenen uneingeschränkt zugänglich, Passwort **PR55** = **BFF**

Sicherheitsschalter Loc	Passwort mit BluePort® eingegeben	Funktion mit BluePort® blockiert oder frei	Zugriff an der Gerätefront:
zu	OFF / Passwort	blockiert / frei	frei
offen	OFF / Passwort	blockiert	blockiert
offen	OFF	frei	frei
offen	Passwort	frei	frei nach Eingabe des Passworts

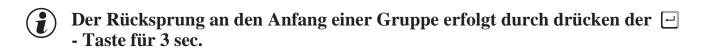
5 Konfigurier-Ebene

5.1 Konfigurations-Übersicht

Lo	a F Koi	ıfigurie	er-Ebene						
	Func Funktionen	ا ہم ا Eingang	لا بن Grenzwert-Funktionen	CUE. (Ausgang 1	ПИŁ.? Ausgang 2	CU Ł. 3 Ausgang 3	L G.E.) Digitale Eingänge	日とトィ Anzeige, Bedienung, Schnittstelle	End
	Fnc.1	5 £ 4 P	Fnc.1	0.Rc E		0.E Y P	Lir	bRud	
	Fnc.2	5.L in	Secil	Y. (0.8 c Ł	Erra	Rddr	
	E.Fnc	Earr	Fnc.2	L iñ. l		Y. (Ł R r R	Prey	
	E.Rc E		50 c.2	L 10.2	_	L iñ. l	HOLd	9ET A	
	r n 6.L		Fnc.3	L iñ.3	put	L iñ.2	r E 5.L	Un ıŁ	
	rn D.X		Src.3	FRil	See output 1	L iñ.3	r E S.X	dP	
					See	FR	d iFn	d: 5P	
						0 u Ł.0		E.dEL	
						0 u Ł. 1			
						0.5 r c			

Einstellung:

- die Konfigurationen können mit den ▲▼ Tasten eingestellt werden
- der Übergang zur nächsten Konfiguration erfolgt durch drücken der ☐ Taste
- nach der letzten Konfiguration einer Gruppe erscheint dan Ein der Anzeige und es erfolgt ein automatischer Übergang zur nächsten Gruppe



5.2 Konfigurationen

Abhängig von der Geräteversion und der Konfiguration werden nicht benötigte Parameter ausgeblendet.

Func

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
Fnc. 1		Funktion 1	0
	0	keine Funktion	
	1	Tara - Funktion	
	2	Sample & Hold	
	3	O2 - Messung	
Fnc.2		Funktion 2	0
	0	Anzeiger	
	1	Regler	
E.Fnc		Regelverhalten (Algorithmus)	1
	0	Ein/Aus-Regler bzw. Signalgerät mit einem Ausgang	
	1	PID-Regler (2-Punkt und stetig)	
E.Rc E		Wirkungsrichtung des Reglers	0
	0	Invers, z.B. Heizen	
	1	Direkt, z.B. Kühlen	
rn L.L		X0 (untere Regelbereichsgrenze) 1	-100
rn B.X	-1999999999	X100 (obere Regelbereichsgrenze)	1200

1 roll und roll geben den Regelbereich an, auf den sich u.a. die Selbstoptimierung bezieht

Inp

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
5.E Y P		Sensortyp	1
	0	Thermoelement Typ L (-100900°C), Fe-CuNi DIN	
	1	Thermoelement Typ J (-1001200°C), Fe-CuNi	
	2	Thermoelement Typ K (-1001350°C), NiCr-Ni	
	3	Thermoelement Typ N (-1001300°C), Nicrosil-Nisil	
	4	Thermoelement Typ S (01760°C), PtRh-Pt10%	
	5	Thermoelement Typ R (01760°C), PtRh-Pt13%	
	6	Thermoelement Typ T (-200400°C), Cu-CuNi	
	7	Thermoelement Typ C (02315°C), W5%Re-W26%Re	
	8	Thermoelement Typ D (02315°C), W3%Re-W25%Re	
	9	Thermoelement Typ E (-1001000°C), NiCr-CuNi	
	10	Thermoelement Typ B (0/1001820°C), PtRh-Pt6%	
	18	Thermoelement Sonder (linearisierung erforderlich)	
	20	Pt100 (-200.0 100,0 °C)	
	21	Pt100 (-200.0 850,0 °C)	
	22	Pt1000 (-200.08500.0 °C)	
	23	Spezial 04500 Ohm (voreingestellt als KTY11-6)	
	24	Spezial 0450 Ohm (Skalierung erforderlich)	
	30	020 mA / 420 mA (Skalierung erforderlich \rightarrow Seite 36)	
	40	$010V / 210 V$ (Skalierung erforderlich \rightarrow Seite 36)	

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
	41	Spezial (-2,5115 mV)(Skalierung erforderlich \rightarrow Seite 36)	
	42	Spezial (-251150 mV)(Skalierung erforderlich → Seite 36)	
	43	Spezial (-2590 mV) (Skalierung erforderlich → Seite 36)	
	44	Spezial (-500500 mV)(Skalierung erforderlich → Seite 36)	
	45	Spezial (-55 V) (Skalierung erforderlich \rightarrow Seite 36)	
	50	Potentiometer 0160 Ohm	
	51	Potentiometer 0450 Ohm	
	52	Potentiometer 01600 Ohm	
5.L in		Linearisierung nur einstellbar bei 5.Ł ¼ ₱:18, 23, 24, 30, 40 45	0
	0	Keine	
	1	Sonderlinearisierung. Erstellen der Linearisierungstabelle mit BlueControl (Engineer- ing-Tool) möglich. Voreingestellt ist die Kennlinie für KTY 11-6 Temperatursensoren.	
Corr		Messwertkorrektur / Skalierung	0
	0	Keine Korrektur	
	1	Offset-Korrektur (in [R] - Ebene)	
	2	2-Punkt-Korrektur (in [RL - Ebene)	
	3	Skalierung (in PR - R - Ebene)	
fAI1		Forcing INP (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
	0	Kein Forcing	
	1	Forcing über Schnittstelle	

Liñ

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
Fnc. 1		Funktion des Grenzwertes 1 (2, 3)	1
Fnc.2	0	abgeschaltet	
Fnc.3	1	Messwertüberwachung	
, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	2	Messwertüberwachung + Speicherung des Alarmzustands. Ein gespeicherter Grenzwert kann über die Error Liste oder einen digitalen Eingang bzw. die F - Taste zurückgesetzt werden (→ L 🎞 🗓 / Err.r.).	
	3	Signaländerung	
	4	Signaländerung + Speicherung des Alarmzustands. Ein gespeicherter Grenzwert kann über die Error Liste oder einen digitalen Eingang bzw. die F -Taste zurückgesetzt werden (→ L □ L / E r r.r.).	
Src. 1		Quelle für Grenzwert 1 (2, 3)	0
5-6.2	0	Istwert = Absolutalarm	
5 c c.3	1	Regelabweichung Xw (Istwert - Sollwert) = Relativalarm	
2/ 5.2	2	Regelabweichung Xw (=Relativalarm) mit Unterdrückung beim Anfahren und bei Sollwertänderung	
	3	Messwert INP	
	6	Sollwert	
	7	Stellwert y (Reglerausgang)	
Hour	OFF999999	Betriebsstunden (nur mit BlueControl sichtbar!)	OFF
Swit	OFF999999	Schaltspielzahl (nur mit BlueControl sichtbar!)	OFF

Out. I und Out.2

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
0.Rc Ł		Wirkungsrichtung von Ausgang OUT1	0
	0	Direkt / Arbeitsstromprinzip	
	1	Invers / Ruhestromprinzip	
4. (Reglerausgang Y1	0
	0	nicht aktiv	
	1	aktiv	
L in. l		Meldung Grenzwert 1/2/3	
1 17.2	0	nicht aktiv	
1 (ñ.3 FR . 1	1	aktiv	0 u Ł. (
FRil		Meldung INP Fehler	0
	0	nicht aktiv	
	1	aktiv	
fOut		Forcing OUT1 (2) (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
	0	Kein Forcing	
	1	Forcing über Schnittstelle	

0.4.3

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
0.E Y P		Signaltyp OUT3	0
	0	Relais / Logik	
	1	0 20 mA stetig	
	2	4 20 mA stetig	
	3	010V stetig	
	4	210V stetig	
	5	Transmitterspeisung	
0.Rc		Wirkungsrichtung von Ausgang OUT3 (nur bei O.TYP=0 sichtbar)	1
	0	Direkt / Arbeitsstromprinzip	
	1	Invers / Ruhestromprinzip	
4. (Reglerausgang Y1 (nur bei O.TYP=0 sichtbar)	0
	0	nicht aktiv	
	1	aktiv	
L in l		Meldung Grenzwert 1/2/3 (nur bei O.TYP=0 sichtbar)	1
L 10.2	0	nicht aktiv	
<u>L (ñ.3</u> FR . (1	aktiv	
FR . (Meldung INP-Fehler (nur bei O.TYP=0 sichtbar)	1
	0	nicht aktiv	
	1	aktiv	
0.4.0	-1999999999	Skalierung des Analogausgangs für 0% (0/4mA bzw. 0/2V, nur bei O.TYP=15 sichtbar)	0
Out. (-1999999999	Skalierung des Analogausgangs für 100% (20mA bzw. 10V, nur bei O.TYP=15 sichtbar)	100
0.5 r c		Signalquelle für Analogausgang OUT3 (nur bei O.TYP=15 sichtbar)	1
	0	nicht aktiv	
	1	Reglerausgang y1 (stetig)	
	3	Istwert	
	4	wirksamer Sollwert Weff	

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
	5	Regelabweichung xw (Istwert - Sollwert)	
fOut		Forcing OUT3 (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
	0	Kein Forcing	
	1	Forcing über Schnittstelle	

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
L_r		Local / Remote Umschaltung (Remote: Verstellung von allen Werten über Front ist blockiert)	0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	1	immer aktiv	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F -Taste schaltet	
Err.r		Rücksetzen aller gespeicherten Einträge der Errorliste	0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F - Taste schaltet	
Ł R r R			0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F -Taste schaltet	
XoLd			0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F -Taste schaltet	
r E 5.L			0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F -Taste schaltet	
r E 5.X			0
	0	keine Funktion (Umschaltung über Schnittstelle ist möglich)	
	2	dil schaltet	
	3	di2 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	4	di3 schaltet (nur bei OPTION sichtbar)	
	5	F -Taste schaltet	

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
d iFn		Funktion der digitalen Eingänge (gilt für alle Eingänge)	0
	0	direkt	
	1	invers	
	2	Tasterfunktion (Einzustellen für 2-Punkt-Bedienung mit Schnittstelle und di 1/2/3 oder Front-Taste)	
fDI1		Forcing di1/2/3 (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
fDI2	0	Kein Forcing	
fDI3	1	Forcing über Schnittstelle	

oŁhr

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
bRud		Baudrate der Schnittstelle (nur bei OPTION sichtbar)	2
	0	2400 Baud	
	1	4800 Baud	
	2	9600 Baud	
	3	19200 Baud	
Rddr	1247	Adresse auf der Schnittstelle (nur bei OPTION sichtbar)	1
Prey		Parität der Daten auf der Schnittstelle (nur bei OPTION sichtbar)	1
	0	kein Parity (2 Stopbits)	
	1	gerade Parity	
	2	ungerade Parity	
	3	kein Parity mit 1 Stopbit	
SELY	0200	Antwortverzögerung [ms] (nur bei OPTION sichtbar)	0
Un it		Einheit	1
	0	ohne Einheit	
	1	°C	
	2	°F	
4 P		Dezimalpunkt (max. Nachkommastellen)	0
	0	keine Dezimalstelle	
	1	1 Dezimalstelle	
	2	2 Dezimalstellen	
	3	3 Dezimalstellen	
	4	4 Dezimalstellen	
d) 5P		Messwertanzeige	1
	1	Volle Anzeigeauflösung	
	2	Anzeigeauflösung = 2 Digits	
	3	Anzeigeauflösung = 5 Digits	
	4	Anzeigeauflösung = 10 Digits	
	5	Anzeigeauflösung = 20 Digits	
	6	Anzeigeauflösung = 50 Digits	
	7	Anzeigeauflösung = 100 Digits	
E.dEL	0200	Modem delay [ms]	0
FrEq		Umschaltung 50/60 Hz (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
•	0	Netzfrequenz 50 Hz	
	1	Netzfrequenz 60 Hz	

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
IAdA		Blockierung Selbstoptimierung (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	
IExo		Blockierung erweiterte Bedienebene (nur mit BlueControl sichtbar!)	0
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	
ILat		Unterdrückung Fehlerspeicher	
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	
Pass	OFF99999	Passwort -1999999999	OFF
IPar		Blockierung Parameterebene (nur mit BlueControl sichtbar!)	1
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	
ICnf		Blockierung Konfigurationsebene (nur mit BlueControl sichtbar!)	1
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	
ICal		Blockierung Kalibrierebene (nur mit BlueControl sichtbar!)	1
	0	Freigegeben	
	1	Blockiert	



Rücksetzen der Geräte-Konfiguration auf Werkseinstellung (Default) \rightarrow Kapitel 11.1 (Seite 47)

BlueControl - das Engineering-Tool für die BluePort Serie

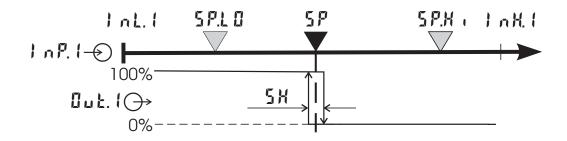
Um die Konfiguration und Parametrierung des DAL 401 zu erleichtern, stehen 3 unterschiedliche Engineering-Tools mit abgestufter Funktionalität zur Verfügung (siehe Kapitel 9: Zusatzgeräte mit Bestellangaben).

Neben der Konfigurierung und Parametrierung dient BlueControl (Engineering-Tool) zur Datenerfassung und bietet Archivierungs- und Druck- funktionen. BlueControl läuft auf einem PC (Windows 95 / 98 / NT) der mit einem PC-Adapter über die Front-Schnittstelle "BluePort□" mit dem DAL 401 verbunden ist.

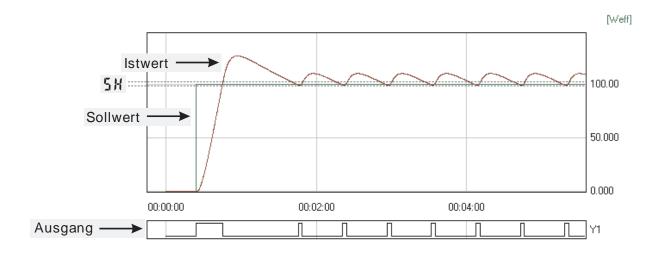
Beschreibung BlueControl: siehe Kapitel 8: BlueControl (Seite 40)

5.3 Konfigurier-Beispiele

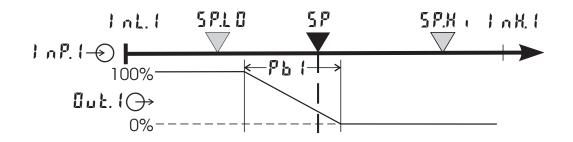
5.3.1 Signalgerät (invers) bzw. Ein-Aus-Regler



Soll das Signalgerät direkt arbeiten, muß die Wirkungsrichtung des Reglers vertauscht werden (Lonf / Func / LRck = 1)

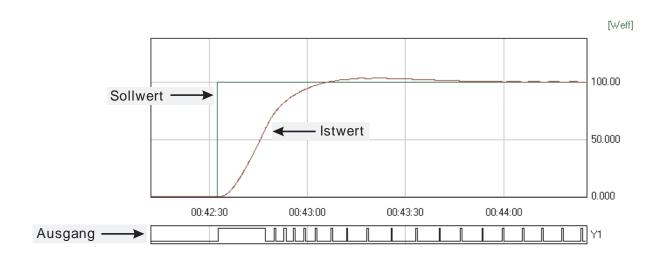


5.3.2 2-Punkt-Regler (invers)

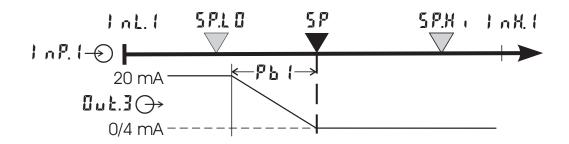


```
Conf/Func: Fnc.2
                                        Regler
                 FFor
                                        PID-Regler (2-Punkt- und stetig
                                        -Regler)
                 E.Rck = 0
                                        Wirkungsrichtung invers
                                        (z.B. Heizen-Anwendungen)
                                        Wirkungsrichtung [] u Ł. I direkt
Conf/Out.1: O.Rct
                         = [
                                        Regelausgang Y1 aktiv
                 4!
PRCR/Func: Pb (
                         = 0,1...9999
                                        Proportionalbereich 1 (Heizen)
                                        in phys. Einheiten (z.B. °C)
                 = 1...9999
                                        Nachstellzeit 1 (Heizen) in sec.
                        = 1...9999
                201
                                        Vorhaltezeit 1 (Heizen) in sec.
                \mathbf{k} = 0,4...9999
                                        Minimale Periodendauer 1 (Heizen)
PROR/Func: SPLO
                        = -19999...99999 Untere Sollwertgrenze
                         = -19999...99999 Obere Sollwertgrenze
                 5 P.X .
```

Soll der Regler direkt arbeiten, muß die Wirkungsrichtung des Reglers vertauscht werden (Lonf / Func / LRck = 1)



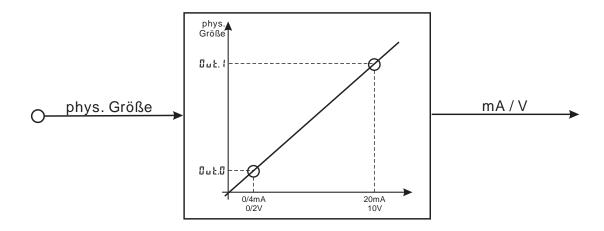
5.3.3 Stetiger Regler (invers)

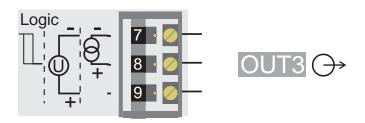


Conf/Fung: Fnc.2 Regler PID-Regler (2-Punkt- und stetig -Regler) SRcb = SWirkungsrichtung invers (z.B. Heizen-Anwendungen) Tut.3 Type (mA/V) Conf/Qut.3: 0.E Y P = 1.2.3/4= -19999...99999 Skalierung Analogausgang 0/4mA 0.4.0 **[]** <u>u</u> **E**. **!** = -19999...99999 Skalierung Analogausgang 20mA PRCR / Func: Proportionalbereich 1 (Heizen) = 0.1...99999in phys. Einheiten (z.B. °C) = 1...99999 Nachstellzeit 1 (Heizen) in sec. Vorhaltezeit 1 (Heizen) in sec. 163 = 1...99999 **!** ! = 0.4...99999Minimale Periodendauer 1 (Heizen) 5 P.L 0 PRAR/Fung: = -19999...99999 Untere Sollwertgrenze = -19999...99999 Obere Sollwertgrenze 5 P.H .

- Soll der stetige Regler direkt arbeiten, muß die Wirkungsrichtung des Reglers vertauscht werden (Lanf / Func / Lack = 1).
- Um zu vermeiden, dass die Ausgänge Dut. I und Dut. beim stetigen Regler mit der Stellgröße schalten, muß die Regelfunktion der Ausgänge Dut. I und Dut. abgeschaltet werden (Lonf / Dut. I und Dut. / nicht auf Y. I = 1).

5.3.4 DAL 401 mit Messwertausgang





 Conf / Ouk.3:
 Okype
 = 1
 Ouk.3 0...20mA stetig

 = 2
 Ouk.3 4...20mA stetig

 = 3
 Ouk.3 0...10V stetig

 Ouk.3 2...10V stetig
 Ouk.3 2...10V stetig

 Skalierung Ouk.3 für 0/4mA bzw. 0/2V

 Ouk.1 = -19999...99999
 Skalierung Ouk.3 für 20mA bzw. 10V

 Signalquelle für Ouk.3 ist der Istwert

6 Parameter-Ebene

6.1 Parameter-Übersicht

Abhängig von der Geräteversion und der Konfiguration werden nicht benötigte Parameter ausgeblendet.

	PRAR	Para	meter-E	bene
	ביהב Funktionen	ן הף Eingang	in Grenzwerte	q
	nr 3	C		End
V	ŁEÄP	InL	L. 1	
الا	Pb (Out	H. (
	Eil	l n X	X Y 5. (
	Ed l	BnX	dEL.I	
	Łl	ŁF	12	
	SX	b.F	H.2	
	45	E.Ł c	X Y 5.2	
	Y.L o		dEL.2	
	4.H .		L.3 K.3	
	Y0		X Y 5.3	
	5 P.L 0		X Y 5.3	
	SP.X .		dEL.3	

Einstellung:

- die Parameter können mit den 🔊 Tasten eingestellt werden
- der Übergang zum nächsten Parameter erfolgt durch drücken der 🖃 Taste
- nach dem letzten Parameter einer Gruppe erscheint don Ein der Anzeige und es erfolgt ein automatischer Übergang zur nächsten Gruppe



Der Rücksprung an den Anfang einer Gruppe erfolgt durch drücken der
☐ - Taste für 3 sec.

Erfolgt 30 sec. keine Tastenbetätigung, kehrt der Regler wieder in die Istwertanzeige zurück (Time Out = 30 sec.)

6.2 Parameter

Func

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
EEAP	199999 1	Sondentemperatur für O ₂ Messung	650
Pbi	199999 1	Proportionalbereich in phys. Einheit (z.B. °C)	100
Ł ,	199999	Nachstellzeit 1 [s] $(ti1=0 ext{ \(delta\)} = ausgeschaltet)$	180
£ d (199999	Vorhaltezeit 1 (Heizen) [s] $(td1=0 \triangle off = ausgeschaltet)$	180
£ 1	0,499999	Minimale Periodendauer 1 (Heizen) [s]. Die kleinste Impulslänge ist 1/4 x t1	10
5X	09999	Neutrale Zone, bzw. Schaltdifferenz Signalgerät [phys. Einheit]	2
72	-120120	Zweiter Stellwert [%] wird wirksam bei erkanntem Istwertfehler -F R I L	0
Y.L o	-120120	Untere Stellgrößenbegrenzung [%]	0
7.8 ,	-120120	Obere Stellgrößenbegrenzung [%]	100
¥.0	-120120	Arbeitspunkt für die Stellgröße [%]	0
5 P.L 0	-9999999999	Untere Sollwertgrenze [phys. Einheit]	0
5 P.X .	-9999999999	Obere Sollwertgrenze [phys. Einheit]	100

1 Gilt für ConF/oEhr/dP = O. Bei dP = 1/2/3/4 auch 0.1/0.01/0.001/0.0001.

) nP

Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
InL	-1999999999	Eingangswert des unteren Skalierungspunktes	0
Unl	-1999999999	Anzeigewert des unteren Skalierungspunktes	0
l nX	-1999999999	Eingangswert des oberen Skalierungspunktes	20
Bux	-1999999999	Anzeigewert des oberen Skalierungspunktes	20
Ł.F	0,1999,9	Filterzeitkonstante [s]	0,5
b. F	099999	Filterbandbreite	5
E.£ c	0100	externe Temperaturkompensation	OFF

Lin

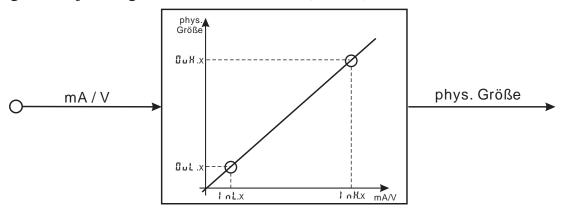
Name	Wertebereich	Beschreibung	Default
L. (-1999999999	unterer Grenzwert 1 (L. < -19999 \(\text{\(delta}\) off)	-10
H. (-1999999999	oberer Grenzwert 1 (H. 1 < -19999 ≙ off)	10
XY5. (099999	Hysterese von Grenzwert 1	1
dEL.	099999	Alarm 1 Verzögerung	0
1.2	-1999999999	unterer Grenzwert 2 (L. $Z < -19999 ext{ } ext{off}$)	0 F F
X.2	-1999999999	oberer Grenzwert 2 (H.Z < -19999 ≙ off)	055
XY5.2	099999	Hysterese von Grenzwert 2	1
dEL.2	099999	Alarm 2 Verzögerung	0
1.3	-1999999999	unterer Grenzwert 3 (L. 3 < -19999 ≙ off)	055
X.3	-1999999999	oberer Grenzwert 3 (H.3 < -19999 ≙ off)	055
XY5.3	099999	Hysterese von Grenzwert 3	1
dEL.3	099999	Alarm 3 Verzögerung	0



Rücksetzen der Konfigurier-Parameter auf Werkseinstellung (Default) \rightarrow Kapitel 11.1 (Seite 47)

6.3 Eingangs-Skalierung

Werden Strom- oder Spannungssignale als Eingangsgrößen für InP verwendet, muß in der Parameter-Ebene eine Skalierung der Eingangs- und Anzeigewerte erfolgen. Die Angabe des Eingangswertes des unteren und oberen Skalierpunktes erfolgt in der jeweiligen elektrischen Größe (mA/V).



6.3.1 Eingang | nP



Parameter $I \cap L$, $I \cup L$, $I \cap H$ und $I \cup H$ sind nur sichtbar, wenn $I \cap F / I \cap F / I \cap F = 3$ gewählt wurde.

Die Parameter I nL und I nH bestimmen den Eingangsbereich. Beispiel bei mA:



In L = 4 und In H 0 20 bedeutet, dass von 4 bis 20 mA gemessen werden soll. Soll bei dem Einsatz von Thermoelementen und Widerstandsthermometern (Pt100) die vorgegebene Skalierung benutzt werden, müssen die Einstellungen von Lot und Iu L sowie von Lot und Iu L übereinstimmen.

7 Kalibrier-Ebene



Die Messwertkorrektur ([RL]) ist nur zugänglich, wenn [LnF]/[LnF]/[LnF] = 1 od. [RL] gewählt wurde.

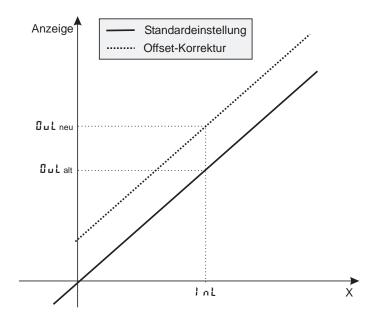
Im Kalibrier-Menü ($\mathbf{L} \mathbf{R} \mathbf{L}$) kann eine Anpassung des Messwertes durchgeführt werden. Es stehen zwei Methoden zur Verfügung :

7.1 Offset-Korrektur

([anF/InP/[arr =1):

kann online am Prozeß erfolgen

 $(\rightarrow$ Seite 38)

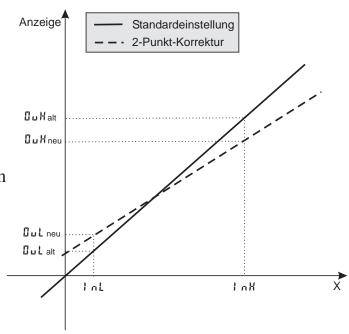


2-Punkt-Korrektur

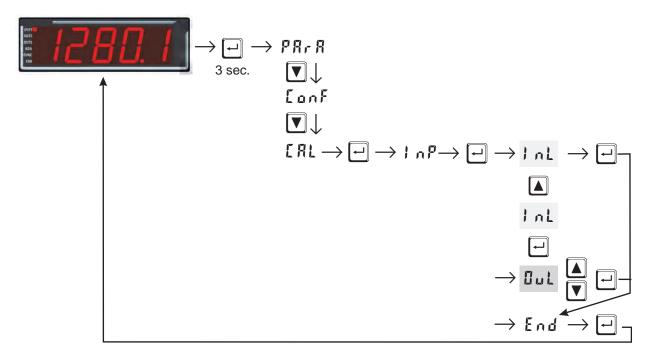
([anf/|nP/[arr = 2]):

- mit Istwertgeber offline durchführbar oder
- online in 2 Schritten zunächst den einen Wert korrigieren und später, z.B. nach dem Aufheizen des Ofens, den zweiten Wert korrigieren.

 $(\rightarrow$ Seite 39)



Offset-Korrektur ([anf/!np/[arr = 1):

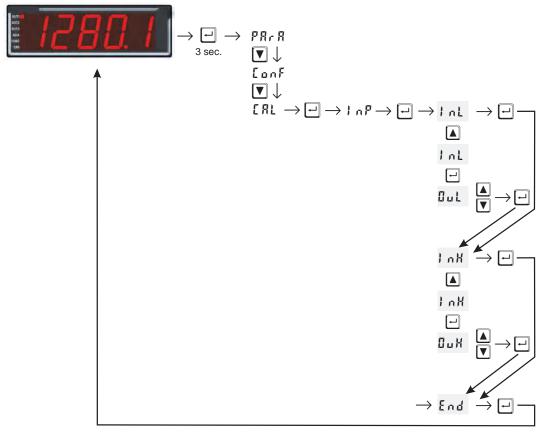


- Hier wird der Eingangswert des Skalierungspunktes angezeigt.
 Der Bediener muß warten, bis der Prozeß zur Ruhe gekommen ist.
 Danach bestätigt er den Eingangswert mit der 🖃 Taste.
- Hier wird der Anzeigewert des Skalierungspunktes angezeigt.

 Der Bediener kann mit den ▲▼ Tasten den Anzeigewert korrigieren.

 Danach bestätigt er den Anzeigewert mit der Taste.

2-Punkt-Korrektur ([conf/]nf/[corr=2]):



- Hier wird der Eingangswert des unteren Skalierungspunktes angezeigt. Der Bediener muß mit einem Istwertgeber den unteren Eingangswert einstellen. Danach bestätigt er den Eingangswert mit der 🖃 Taste.
- Hier wird der Anzeigewert des unteren Skalierungspunktes angezeigt. Der Bediener kann mit den 🔊 Tasten den unteren Anzeigewert korrigieren. Danach bestätigt er den Anzeigewert mit der 🖃 Taste.
- Hier wird der Eingangswert des oberen Skalierungspunktes angezeigt. Der Bediener muß mit dem Istwertgeber den oberen Eingangswert einstellen. Danach bestätigt er den Eingangswert mit der 🖃 Taste.
- Hier wird der Anzeigewert des oberen Skalierungspunktes angezeigt. Der Bediener kann mit den Tasten den oberen Anzeigewert korrigieren. Danach bestätigt er den Anzeigewert mit der Taste.

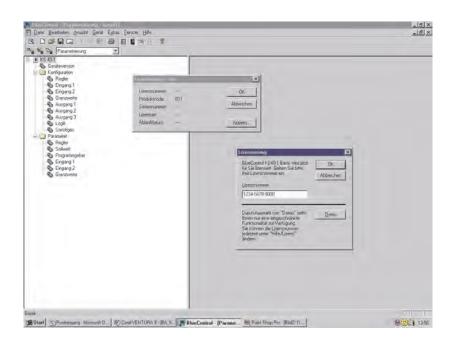
8 BlueControl

BlueControl ist die Projektierungsumgebung für die BluePort® Digitalanzeiger, Regler und Temperaturbegrenzer. Folgende 3 Versionen mit abgestufter Funktionalität sind erhältlich:

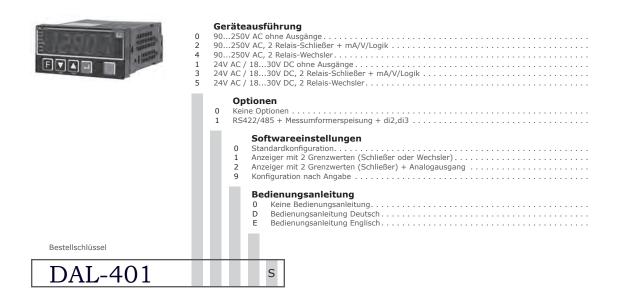
Funktionalität	Mini	Basic	Expert
Einstellung der Parameter und Konfigurationsparameter	ja	ja	ja
Regler und Regelstreckensimulation	ja	ja	ja
Download: Übertragen eines Engineerings zum Gerät	ja	ja	ja
Online-Modus / Visualisierung	nur SIM	ja	ja
Erstellen einer anwenderspezifischen Linerarisierung	ja	ja	ja
Konfiguration der erweiterten Bedienebene	ja	ja	ja
Upload: Lesen eines Engineerings vom Gerät	nur SIM	ja	ja
Diagnosefunktion	nein	nein	ja
Datei, Engineering speichern	nein	ja	ja
Druckenfunktion	nein	ja	ja
Onlinedokumentation / Hilfe	ja	ja	ja
Durchführen der Messwertkorrektur	ja	ja	ja
Programmeditor (nicht beim DAL 401)	nein	nein	ja
Datenerfassung und Trendaufzeichnung	nur SIM	ja	ja
Netzwerk- / Mehrfachlizenz	nein	nein	ja
Assistentenfunktion	ja	ja	ja
erweiterte Simulation	nein	nein	ja
erweiterte Diagnose und Service	nein	nein	ja

Die Mini-Version steht kostenlos zum downloaden auf der ACS Homepage www.acs-controlsystem.de oder auf der CD (bitte anfordern) zur Verfügung.

Am Ende der Installation muß die mitgelieferte Lizenznummer angegeben oder DEMO-Modus gewählt werden. Im DEMO- Modus kann unter *Hilfe* \rightarrow *Lizenz* \rightarrow $\ddot{A}ndern$ die Lizenznummer auch nachträglich eingegeben werden.



9 Ausführungen



Mitgeliefertes Zubehör

Bedienungsanleitung (wenn in Bestellcode ausgewählt)

• 2 Befestigungselemente

Zusatzgeräte mit Bestellangaben

Beschreibung		Bestell-Nr.
PC-Adapter für die Frontschnittstelle		9407-998-00001
Normschienenadapter		9407-998-00061
Bedienungsanleitung	Deutsch	9499-040-67318
Bedienungsanleitung	Englisch	9499-040-67311
Bedienungsanleitung	Französisch	9499-040-67332
Schnittstellenbeschreibung Modbus RTU	Deutsch	9499-040-70118
Schnittstellenbeschreibung Modbus RTU	Englisch	9499-040-70111
BlueControl (Engineering-Tool)	Mini	Download www.acs-controlsystem.de
BlueControl (Engineering-Tool)	Basic	9407-999-11001
BlueControl (Engineering-Tool)	Expert	9407-999-11011

10 Technische Daten

EINGÄNGE

ISTWERTEINGANG INP1

Auflösung: > 15 Bit

Dezimalpunkt: 0 bis 4 Nachkommastellen

Grenzfrequenz: 2 Hz (analog)

dig. Eingangsfilter: einstellbar 0,1...100 s

Abtastzyklus: 100 ms

Messwertkorrektur: 2-Punkt- oder Offsetkorrektur

Thermoelemente ® Tabelle 1

Eingangswiderstand: $\geq 1 \text{ M}\Omega$

Einfluß des Quellenwiderstands:

 $1 \mu V/\Omega$

<u>Temperaturkompensation</u> Interne Temperaturkompensation

Maximaler Zusatzfehler \pm 0,5 K

Externe Temperaturkompensation

zwischen 0 und 100 °C bzw. 32 und 212 °F

einstellbar

Bruchüberwachung

Strom durch den Fühler: $\leq 1 \,\mu\text{A}$

Widerstandsthermometer ® Tabelle 2

Anschlusstechnik: 3-Leiter Leitungswiderstand: max. 30 Ohm

Messkreisüberwachung: Bruch und Kurzschluss

Widerstandsmessbereich

Mit der BlueControl Software kann die für den

Temperaturfühler KTY 11-6 abgelegte Kennlinie angepasst

werden.

physikalischer Meßbereich: 0...450 Ohm

0...4500 Ohm

Linearisierungssegmente 15

Strom und Spannungsmessbereiche ® Tabelle 3

Messanfang, Messende: beliebig innerhalb des

Messbereichs

Skalierung: beliebig -19999...99999
Linearisierung: 15 Segmente, anpassbar mit

BlueControl

Dezimalpunkt: einstellbar

Messkreisüberwachung: bei 4..20mA und 2..10V 12,5% unter

Messanfang (2mA, 1V)

STEUEREINGANG DI1

Konfigurierbar als direkter oder inverser Schalter oder Taster! Anschluss eines potentialfreien Kontaktes (Tasters) der zum Schalten "trockener" Stromkreise geeignet ist. Geschaltete Spannung: 2,5 V Strom: 50 µA

STEUEREINGÄNGE DI2, DI3 (OPTION)

Gemeinsam mit di1 konfigurierbar als Schalter oder Taster!

Aktiv anzusteuernder Optokopplereingang

Nennspannung 24 V DC extern

 Stromsenke (IEC 1131 Typ
 1)

 Logik "0"
 -3...5 V

 Logik "1"
 15...30 V

 Strombedarf
 ca. 5 mA

TRANSMITTERSPEISUNG U

Leistung: $22mA / \ge 18 V$

Bei Verwendung des OUT3 Universalausgangs darf keine externe galvanische Verbindung zwischen dem Messkreis und diesem Ausgangskreis bestehen!

FILTER

Es ist ein mathematisches Filter erster Ordnung eingebaut. Es ist einstellbar auf Zeitkonstante und Bandbreite.

Die Bandbreite ist die einstellbare Toleranz um den Istwert, in der das Filter aktiv ist. Messwertänderungen größer als die eingestellte Bandbreite werden direkt durchgereicht.

AUSGÄNGE

Übersicht der Ausgänge

Ausgang	Verwendung
OUT1 (Relais) OUT2 (Relais) OUT3 (Logik)	Grenzkontakte, Alarme, Regelausgang
OUT3 (stetig)	Regelausgang, Istwert, Sollwert, Regelabweichung, Transmitterspeisung 13V/22mA

^{*} Alle logischen Signale können ODER-verknüpft werden!

RELAISAUSGÄNGE OUT1, OUT2

Kontaktart: 2 Schließer mit gemeinsamen

Kontaktanschluss

Schaltleistung maximal: 500 VA, 250 V, 2A bei 48...62 Hz,

ohmsche Last

Schaltleistung minimal: 6V, 1 mA DC

Lebensdauer elektrisch: 800.000 Schaltspiele bei max.

Schaltleistung

Hinweis:

Bei Anschluss eines Steuerschützes an OUT1 bzw. OUT2 ist, um hohe Spannungsspitzen zu vermeiden, eine

RC-Schutzbeschaltung nach Angaben des Schützherstellers am

Schütz erforderlich.

OUT3 UNIVERSAL-AUSGANG

Galvanisch getrennt von den Eingängen.

Frei skalierbar

Auflösung: 11 Bit Zeitkonstante des DA-Wandlers T90: 50 ms

Grenzfrequenz des gesamten stetigen

Reglers: > 2 Hz

Stromausgang

0/4...20 mA konfigurierbar.

 $\begin{array}{lll} \mbox{Aussteuerbereich:} & 0...ca.21,5\ \mbox{mA} \\ \mbox{B\"{u}rde:} & \leq 500\ \Omega \\ \mbox{Einfluß der B\"{u}rde:} & 0,02\ \%\ /\ 100\ \Omega \\ \mbox{Aufl\"{o}sung:} & \leq 22\ \mu\mbox{A}\ (0,1\%) \\ \mbox{Genauigkeit} & \leq 40\ \mu\mbox{A}\ (0,2\%) \\ \end{array}$

Spannungsausgang (kurzschlusssicher)

0/2...10V konfigurierbar

 $\begin{array}{lll} \mbox{Aussteuerbereich:} & 0...\mbox{ca.11 V} \\ \mbox{B\"{u}rde:} & \geq 2 \mbox{ k}\Omega \\ \mbox{Einfluß der B\"{u}rde:} & \mbox{kein Einfluß} \\ \mbox{Aufl\"{o}sung:} & \leq 11 \mbox{ mV (0,1\%)} \\ \mbox{Genauigkeit} & \leq 20 \mbox{ mV (0,2\%)} \end{array}$

OUT3 als Transmitterspeisung

Leistung: $22 \text{ mA} / \ge 13 \text{ V}$

OUT3 als Logiksignal

 $\begin{array}{ll} \mbox{B\"{u}}\mbox{rde} \leq 500 \, \Omega & \mbox{O/\leq} \, 20 \, \mbox{mA} \\ \mbox{B\"{u}}\mbox{rde} > 500 \, \Omega & \mbox{O/$>} \, 13 \, \mbox{V} \end{array}$

FUNKTIONEN

Regelverhalten

- Signalgerät mit einstellbarer Schaltdifferenz (EIN/AUS-Regler)
- PID-Regler (2-Punkt und stetig)

Regelparameter selbsteinstellend oder manuell über Fronttasten bzw. BlueControl Software.

Grenzwertfunktionen

Überwachung auf: Über-, Unter- oder Über- und Unterschreitung mit einstellbarer Hysterese

Überwachbare Signale:

- Messwert
- Istwert
- Regelabweichung
- Regelabweichung mit Unterdrückung beim Anfahren oder Sollwertänderung
- Sollwert
- Stellgröße Y

Funktionen

- Messwertüberwachung
- Messwertüberwachung mit Speicherung.
 Rücksetzen über Front oder Digitaleingang

- Messwertänderung
- Messwertänderung und Speicherung

Mehrere Grenzwert- und Alarmmeldungen können logisch ODER-verknüpft ausgegeben werden, z.B. als Sammelalarm.

ALARM +WARTUNGSMANAGER

Anzeige von Fehlermeldungen, Warnungen und gespeicherten Grenzwertmeldungen in der Errorliste.

Meldungen werden gespeichert und können manuell zurückgesetzt werden.

Mögliche Elemente der Errorliste:

- Fühlerbruch,-kurzschluss, Polaritätsfehler
- Fehler der Selbstoptimierung
- Gespeicherte Grenzwerte
- z.B. Nachkalibrationswarnung (Beim Überschreiten einer einstellbaren Betriebsdauer wird eine Nachricht angezeigt)
- z.B. Wartungsintervall Schaltglied
- (Beim Überschreiten einer einstellbaren
- Schaltspielzahl wird eine Nachricht angezeigt)
- Interne Fehler (RAM, EEPROM, ...)

ANZEIGE

Anzeige

5 stellige 19 mm LED

HILFSENERGIE

Je nach Bestellung:

Wechselspannung

Spannung: 90...250 V AC Frequenz: 48...62 Hz Leistungsaufnahme ca. 7 VA

Allstrom 24 V UC

Wechselspannung: 20,4...26,4 V AC Frequenz: 48...62 Hz Gleichspannung: 18...31 V DC Leistungsaufnahme: ca: 7 VA (W)

VERHALTEN BEI NETZAUSFALL

Konfiguration, Parameter, eingestellte Sollwerte und die Betriebszustände werden Dauerhaft im EEPROM gespeichert.

BluePort® FRONTSCHNITTSTELLE

Anschluss an der Gerätefront über PC-Adapter (siehe "Zusatzteile"). Über die BlueControl Software kann der DAL 401 konfiguriert, parametriert und bedient werden.

BUSSCHNITTSTELLE (OPTION)

Galvanisch getrennt

Physikalisch: RS 422/485

Technische Daten

Protokoll: Modbus RTU

Geschwindigkeit: 2400, 4800, 9600, 19.200

Bit/sec

Adressbereich: 1...247 Anzahl der Regler pro Bus: 32 Darüber hinaus sind Repeater einzusetzen.

UMGEBUNGSBEDINGUNGEN

Schutzart

Gerätefront: IP 65 Gehäuse: IP 20 Anschlüsse: IP 00

Zulässige Temperaturen

Betrieb: 0...60°C
Anlaufzeit: < 15 Minuten
Temperatureinfluss: < 100ppm/K
Grenzbetrieb: -20...65°C
Lagerung: -40...70°C

Feuchte

75% im Jahresmittel, keine Betauung

Erschütterung und Stoß

DIN EN 60068-2-6

Frequenz: 10...150 Hz im Betrieb: 1g bzw. 0,075 mm außer Betrieb: 2g bzw. 0,15 mm

DIN EN 60068-2-27

Schock: 15g Dauer: 11ms

Elektromagnetische Verträglichkeit

Erfüllt die EN 61 326-1

- Erfüllt die Störfestigkeitsanforderungen für kontinuierlichen, nicht-überwachten Betrieb
- Erfüllt die Störaussendungsanforderungen der Klasse B für Wohnbereiche
- Bei Surge-Störungen ist mit erhöhten Messfehlern zu rechnen

ALLGEMEINES

Gehäuse

Werkstoff: Makrolon 9415 schwer

entflammbar

Brennbarkeitsklasse: UL 94 VO, selbstverlöschend

Einschub, von vorne steckbar

Sicherheit

Entspricht EN 61010-1 (VDE 0411-1):

Überspannungskategorie II Verschmutzungsgrad 2 Arbeitsspannungsbereich 300 V

Schutzklasse II **Zulassungen**

cULus-Zulassung

(Type 4x, indoor use)

File: E 208286

Damit das Gerät die Anforderungen der UL-Zulassung erfüllt, sind folgende Punkte zu beachten:

- Nur Leiter aus 60 / 75 oder 75°C Kupfer (Cu) verwenden.
- Die Klemmenschrauben sind mit einem Drehmoment von 0,5 0,6 Nm anzuziehen.

Elektrische Anschlüsse

Schraubklemmen für Leiterguerschnitt von 0,5 bis 2,5 mm²

Montage

Tafeleinbau mit je einem Befestigungselement oben/unten oder rechts/links.

Gebrauchslage: beliebig Gewicht: 0,27 kg

Mitgeliefertes Zubehör

Bedienungsanleitung Befestigungselemente

Tabelle 1 Thermoelementmessbereiche

Therm	noelementtyp	Meßb	ereich	Genauigkeit	Auflösung (Ø)
L	Fe-CuNi (DIN)	-100900°C	-1481652°F	≤ 2 K	0,05 K
J	Fe-CuNi	-1001200°C	-1482192°F	≤ 2 K	0,05 K
K	NiCr-Ni	-1001350°C	-1482462°F	≤ 2 K	0,1 K
N	Nicrosil/Nisil	-1001300°C	-1482372°F	≤ 2 K	0,1 K
S	PtRh-Pt 10%	01760°C	323200°F	≤ 2 K	0,1 K
R	PtRh-Pt 13%	01760°C	323200°F	≤ 2 K	0,1 K
T	Cu-CuNi	-200400°C	-328752°F	≤ 2 K	0,025 K
C	W5%Re-W26%Re	02315°C	324199°F	≤ 2 K	0,2 K
D	W3%Re-W25%Re	02315°C	324199°F	≤ 2 K	0,2 K
E	NiCr-CuNi	-1001000°C	-1481832°F	≤ 2 K	0,05 K
B ⁽¹⁾	PtRh-Pt6%	0(100)1820°C	32(212)3308°F	≤3 K	0,15 K
	Spezial	-25	75 mV	≤ 0,1 %	0,005 %

⁽¹⁾ Angaben bei Typ B gelten ab 100°C

Tabelle 2 Widerstandsgebermessbereiche

Art	Messstrom	Meßbereich		Genauigkeit	Auflösung (∅)
Pt100		-200850°C	-3281562°F	≤1 K	0,05 K
Pt1000		-200850°C	-3281562°F	≤ 2 K	0,00 K
KTY 11-6*		04500 Ω **			
Spezial	0,2 mA	0450 Ω **			
Poti		0160 Ω **		≤ 0,1 %	0,005 %
Poti		0450 Ω **			
Poti		01600 2	2**		

^{*} Voreingestellt ist die Kennlinie KTY 11-6 (-50...150°C)

Tabelle 3 Strom- und Spannungsmessbereiche

Meßbereich	Eingangswiderstand	Genauigkeit	Auflösung (∅)
020 mA	49 Ω (Spannungsbedarf ≤ 2,5 V)	≤ 0,1 %	0,75 μΑ
010 Volt	≈ 110 kΩ	≤ 0,1 %	0,4 mV
-2,5115 mV*	≥1M Ω	≤ 0,1 %	4 μV
-251150 mV*	\geq 1M Ω	≤ 0,1 %	40 μV
-2590 mV*	≥1M Ω	≤ 0,1 %	4μV
-500500 mV*	≥1M Ω	≤ 0,1 %	40 μV
-55Volt	≈ 110 kΩ	≤ 0,1 %	0,4 mV

^{*} hochohmige Spannungsbereiche ohne Bruchüberwachung

^{**} inklusive Leitungswiderstand

Sicherheitshinweise

Dieses Gerät ist gemäß VDE 0411-1 / EN 61010-1 gebaut und geprüft und hat das Werk in sicherheitstechnisch einwandfreiem Zustand verlassen.

Das Gerät stimmt mit der Europäischen Richtlinie 89/336/EWG (EMV) überein und wird mit dem CE-Kennzeichen versehen.

Das Gerät wurde vor Auslieferung geprüft und hat die im Prüfplan vorgeschriebenen Prüfungen bestanden. Um diesen Zustand zu erhalten und einen gefahrlosen Betrieb sicherzustellen, muß der Anwender die Hinweise und Warnvermerke, die in dieser Bedienungsanleitung enthalten sind beachten und das Gerät entsprechend der Bedienungsanleitung betreiben.

Das Gerät ist ausschließlich bestimmt zum Gebrauch als Mess- und Regelgerät in technischen Anlagen.



Warnung

Weist das Gerät Schäden auf, die vermuten lassen, dass ein gefahrloser Betrieb nicht möglich ist, so darf das Gerät nicht in Betrieb genommen werden.

ELEKTRISCHER ANSCHLUSS

Die elektrischen Leitungen sind nach den jeweiligen Landesvorschriften zu verlegen (in Deutschland VDE 0100). Die Messleitungen sind getrennt von den Signal- und Netzleitungen zu verlegen.

In der Installation ist für das Gerät ein Schalter oder Leistungsschalter vorzusehen und als solcher zu kennzeichnen. Der Schalter oder Leistungsschalter muß in der Nähe des Gerätes angeordnet und dem Benutzer leicht zugänglich sein.

INBETRIEBNAHME

Vor dem Einschalten des Gerätes ist sicherzustellen, dass die folgenden Punkte beachtet worden sind:

- Es ist sicherzustellen, dass die Versorgungsspannung mit der Angabe auf dem Typschild übereinstimmt.
- Alle für den Berührungsschutz erforderlichen Abdeckungen müssen angebracht sein.
- Ist das Gerät mit anderen Geräten und / oder Einrichtungen zusammen geschaltet, so sind vor dem Einschalten die Auswirkungen zu bedenken und entsprechende Vorkehrungen zu treffen.
- Das Gerät darf nur in eingebautem Zustand betrieben werden.
- Die für den Einsatz des Gerätes angegebenen Temperatureinschränkungen müssen vor und während des Betriebes eingehalten werden.

AUSSERBETRIEBNAHME

Soll das Gerät außer Betrieb gesetzt werden, so ist die Hilfsenergie allpolig abzuschalten. Das Gerät ist gegen unbeabsichtigten Betrieb zu sichern.

Ist das Gerät mit anderen Geräten und / oder Einrichtungen zusammen geschaltet, so sind vor dem Abschalten die Auswirkungen zu bedenken und entsprechende Vorkehrungen zu treffen.

WARTUNG, INSTANDSETZUNG, UMRÜSTUNG UND REINIGUNG Die Geräte bedürfen keiner besonderen Wartung.





Beim Öffnen der Geräte oder Entfernen von Abdeckungen und Teilen können spannungsführende Teile freigelegt werden. Auch können Anschlussstellen spannungsführend sein.

Vor dem Ausführen dieser Arbeiten muß das Gerät von allen Spannungsquellen getrennt sein.

Nach Abschluss dieser Arbeiten ist das Gerät wieder zu schließen, und alle entfernten Abdeckungen und Teile sind wieder anzubringen. Es ist zu prüfen, ob Angaben auf dem Typschild geändert werden müssen. Die Angaben sind gegebenenfalls zu korrigieren.



Achtung

Beim Öffnen der Geräte können Bauelemente freigelegt werden, die gegen elektrostatische Entladung (ESD) empfindlich sind. Die nachfolgenden Arbeiten dürfen nur an Arbeitsplätzen durchgeführt werden, die gegen ESD geschützt sind. Umrüstungen, Wartungs- und Instandsetzungsarbeiten dürfen nur von geschulten fach- und sachkundigen Personen durchgeführt werden. Dem Anwender steht hierfür der Service zur Verfügung.



Die Reinigung der Gerätefront darf nur mit einem trockenen oder einem mit Wasser oder Spiritus angefeuchteten Tuch erfolgen.

11.1 Rücksetzen auf Werkseinstellung

Für den Fall, dass es zu einer Fehlkonfigurierung gekommen ist, kann der DAL 401 auf seine Werkseinstellung zurückgesetzt werden. Hierzu muß der Bediener während des Netzeinschaltens die folgenden zwei Tasten gedrückt halten:







Dass der Anzeiger wieder auf Werkseinstellung zurückgesetzt wurde, wird durch das kurzzeitige Einblenden von rE5EE in der Anzeige signalisiert. Danach geht der Anzeiger wieder in den normalen Betrieb über.

Index

0-9	L
2-Punkt-Korrektur	LED
2-Punkt-Regler	Ada - LED 10
\mathbf{A}	Err - LED
Anschlußbeispiele	✓ - LED
OUT3 als Logikausgang 8	SP.x - LED 10
OUT3 Transmitterspeisung 7	M
RS485-Schnittstelle8	Manuelle Optimierung
Speisung 2-Leitermeßumformer . 7	Einstellhilfen 21
Anschlußbild 6	Faustformel 21
Ausführungen 41	Meßwertausgang
Ausgang OUT1	Meßwertkorrektur (LRL) 37
Konfigurierung 26	Montage 5
Ausgang OUT2 Konfigurierung 26	0
Ausgang OUT3	Offset-Korrektur
Konfigurierung 26	P
Auslieferungszustand	Parameter-Ebene (PRr R)
B	Parameter
Bedienstruktur	Parameter-Übersicht34
Bestellangaben 41	Passzahl
BlueControl	S
C	Selbstoptimierung
Code	Abbruch
E	Start
	Sicherheitshinweise 46 - 47
Eingang INP1 Konfigurierung	Sicherheitsschalter
Parametrierung	Signalgerät
Eingangs-Skalierung	Stetiger Regler
F	Steuereingänge di1, di2, di3
Frontansicht 10	Konfigurierung 27
K	W
Kalibrierung (ERL) 37	Wartungsmanager
Konfigurier-Ebene (Lanf)	Werkseinstellung (Rücksetzen) 47
Konfigurier-Parameter 24 - 29	Z
Parameter-Übersicht 23	Zubehör
	Zusatzgeräte 41

12 Notizen



















Füllstand

Druck

Temperatur

Durchfluss

Visualisierung Messumformer





ACS-CONTROL-SYS

know how mit System



ACS-CONTROL-SYSTEM GmbH Lauterbachstr. 67

D- 84307 Eggenfelden

Tel: +49 (D) 6721-9666-D Fex: +49 (D) 8721-9666-30

info@acs-controlsystem.de www.acs-controlsystem.de